

Рис. 6. Примеры кадров видеопоследовательностей с ложным обнаружением: a — при движении видеокамеры;  $\delta$  — при наличии движущегося человека;  $\epsilon$  — при наличии движущейся машины

Fig. 6. Examples of frames with false detection:

a – for moving video camera; b – for moving person; c – for moving car