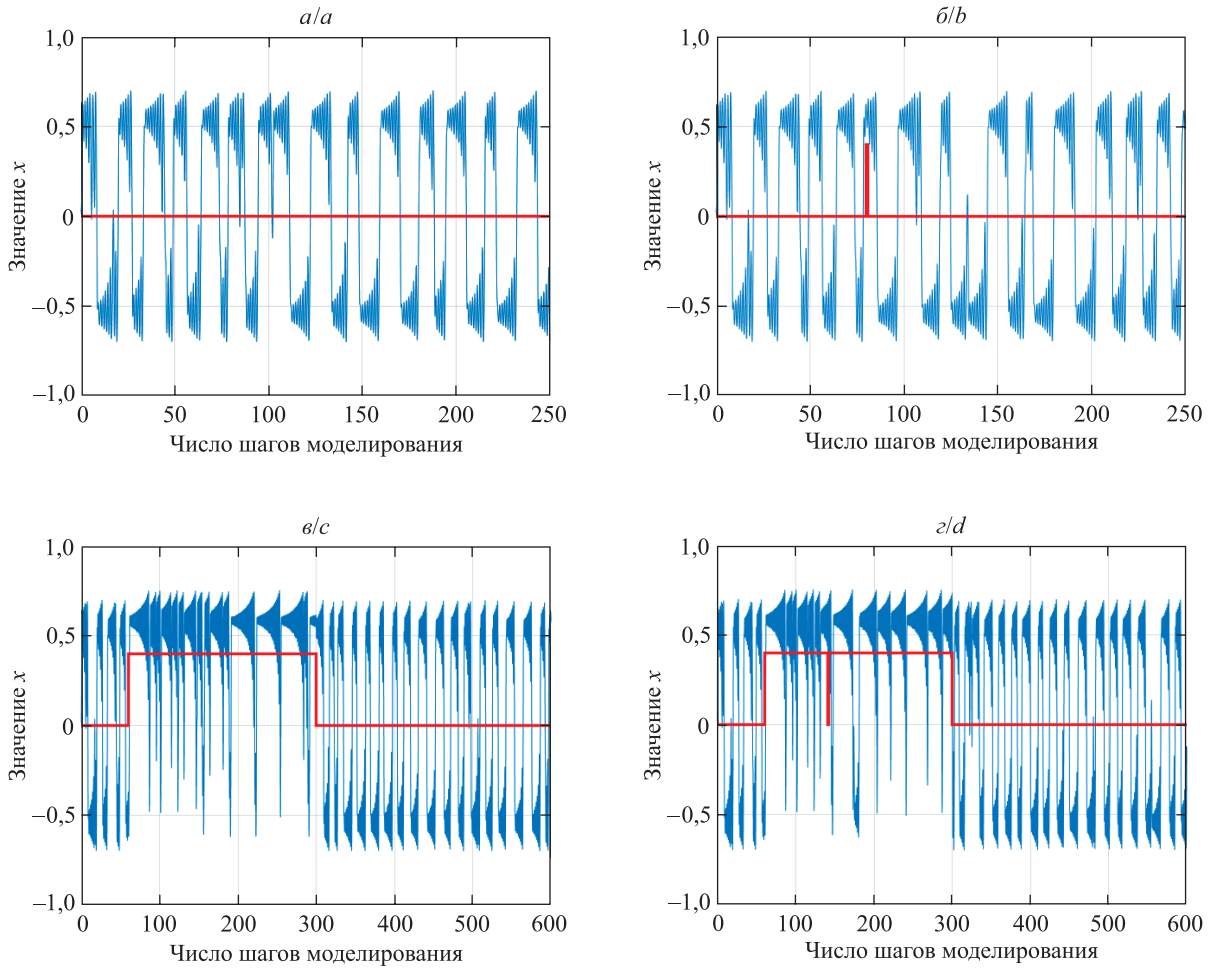

Рис. 5. Влияние управляющих сигналов
на динамику системы (1) при управлении по параметру δ:
а – отсутствие импульса; *б* – короткий импульс; *в* – длинный импульс; *г* – сложный импульс

Fig. 5. The influence of control signals
on the dynamic of system (1) under the δ-control:
a – without impulse; *b* – the short impulse; *c* – the long impulse; *d* – the complex impulse