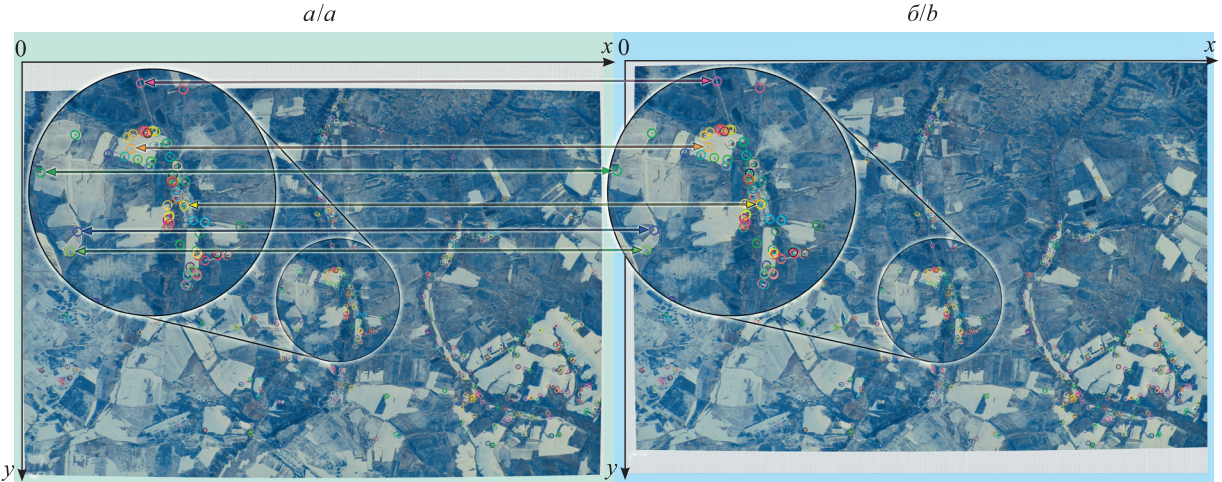

Рис. 1. Сопоставление двух изображений с выделением особых точек (детектором ORB):
а – нетрансформированное изображение; *б* – трансформированное изображение

Fig. 1. Comparison of two images with the search for keypoints (ORB detector):
a – untransformed image; *b* – transformed image